PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-061448

(43)Date of publication of application: 08.03.1996

(51)Int.Cl.

F16H 9/18

(21)Application number: 06-198780

(71)Applicant: KITAKO:KK

(22)Date of filing:

23.08.1994

(72)Inventor: YUI TAKAO

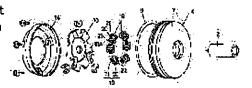
KITAYAMA TOSHIO

(54) CONTINUOUSLY VARIABLE TRANSMISSION

(57)Abstract:

PURPOSE: To enhance both the responsiveness of an input-shaft side drive pulley to input changes and maneuver.

CONSTITUTION: In a continuously variable transmission, in which a V-belt is stretched between drive pulleys 4, etc., each of which comprises two umbrella- shaped pulleys 7, 8 mounted respectively on an input shaft 2 and an output shaft, with one (8) of the umbrellashaped pulleys 7, 8 allowed to freely move axially relative to the shaft 2 while the movable pulley 8 on the side of the input shaft 2 is driven axially by the radial movement of a weight 19 and the movable pulley on the side of the output shaft is constantly pressed axially by a spring toward the fixed pulley, the weight 19 is in the form of a roller and has two annular projections 22 of angled cross section provided on its outer peripheral surface. Friction resistance is made as small as possible during movement of the weight 19.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

30.09.1996

[Date of sending the examiner's decision of rejection] 18.08.1998

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開發号

特開平8-61448

(43)公開日 平成8年(1996)3月8日

(51) Int.CL.6

織別紀号

ΡI

技術表示箇所

F16H 9/18

.

審査請求 京請求 請求項の数4 OL (全 5 頁)

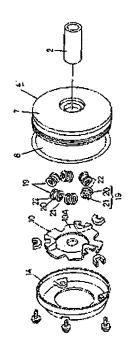
(21)出顧番号	特顯平6-198780	(71)出顧人	592227243
			株式会社ネタコ
(22)出騎日	平成6年(1994)8月23日		大阪府東大阪市西堤本通東3-2-2
		(72) 発明者	白井 零雑
			大阪府東大阪市西堤本通東3-2-2 株
			式会社キタコ内
		(72)発明者	北山 稳夫
		\ \ \	大阪府東大阪市西堤本通東3-2-2 株
			式会社半夕3内
		(74)代建人	弁理士 安田 終雄

(54) 【発明の名称】 無段変速機

(57)【要約】

【目的】 入力軸側伝動プーリーの入力変化に対する応 答性の向上、及び操縦性の向上を図る。

【構成】 入力軸2と出力軸に矢々装着された2つの傘状プーリー体7、8からなる伝動プーリー4,6間にVベルトが斜装され、傘状プーリー体7、8のうち一方8が軸2に対して軸方向に移動自在とされ、入力軸2側可動プーリー体8がウエイト19の放射方向移動によって軸方向に駆動され、出力軸側可動プーリー体がスプリングによって高時軸方向固定プーリー体側に揮圧されている無段変速機において、前記ウエイト19がローラー形でその外周面に断面山形の環状突部22を2条設け、ウエイト19の移動時における摩擦抵抗を可及的に少なくする。



(2)

【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力軸と出力軸に夫々裁者された2つの **傘状プーリー体からなる伝動プーリー間にVベルトが斜** 装され、傘状プーリー体のうち一方が軸に対して軸方向 に移動自在とされ、入力軸側可動プーリー体がウエイト の放射方向移動によって軸方向に駆動され、出力軸側可 動プーリー体がスプリングによって常時輪方向固定プー リー体側に押圧されている無段変速機において、前記ウ エイトの移動時における摩擦抵抗が可及的に少なくなる とする無段変速機。

1

【請求項2】 前記ウエイトがローラー形であって、そ の外層面に断面山形の躁状突部を1又は複数条設けたこ とを特徴とする請求項1に記載の無段変速機。

【請求項3】 前記ウエイトが略球形状であることを特 敬とする請求項1に記載の無段変速機。

【語求項4】 前記入力軸側可動プーリー体のウエイト がローラ形で該ウエイトが接触する可動プーリー体及び ランププレートの接触面に放射方向に延びる複数の突条 を配設したことを特徴とする請求項1に記載の無段変速 20

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、排気量の小さい(例え ば50cc以下) エンジンを備えたミニバイク (スクー ターを含む) 小形農業管理機等に採用されているVベ ルトオートマチック機構を備えた無段変速機に関するも のである。

[0002]

【従来の技術】この種無段変速機としては、図?~図 1 30 ①に示すものが知られている。即ち、無段変速機1は、 入力軸2(エンジンの出力軸又はこれに連結される軸) 及び出力輸3と、両軸2、3に美々取付けられた任動プ ーリー4,5と、両プーリー4,5に掛装された無端状 のVベルト6とから成っている。

【0003】前記入力輪2側のブーリー4は、図10に 示すように、2個一対の傘状プーリー体7、8と、6個 のウエイトローラ9と、ランププレート10及び蓋(図 示省略)とから成っており、一方のブーリー体では入力 輔2に固着され、他方のブーリー体8は入力輔2に相対 40 回転不能でかつ軸方向移動自在とされ、入力軸2の回転 に伴う遠心力によってウエイトローラ9が放射方向外方 に移動することにより、可動プーリー体8が固定プーリ 一体?方向に接近移動するようになっている。

【0004】また、前記出力軸3側のブーリー5は、図 9に示すように2個一対の傘状プーリー体11、12 と、スプリング13とからなり、一方のブーリー体11 は出力軸3に固着され、他方のブーリー体12は出力軸 3に相対回転不能でかつ軸方向移動自在とされ、該可動 プーリー体12が前記スプリング13により固定プーリ 50 変状プーリー体のうち一方が軸に対して軸方向に移動自

一体11方向に常時押圧され、接近するようになってい

【0005】との無段変速機1によれば、入力軸2の停 止又は回転開始時は、図?に示す状態になる。即ち、図 9 (a)、図10 (a) に示すように、出力輸3側の可 動プーリー体12がスプリング13により固定プーリー 体11側に揮動されて相互に接近し、これによって、V ベルト6が伝動プーリー5の外国鑑寄りに移動せられ、 該Vベルト6が入力軸2側に動プーリー4の可動プーリ よろにウエイトの相互接触面領を小さくしたことを特徴 10 一体8のテーバー面8Aを軸方向に押して内圍端寄りに 移動せられるため、プーリー4の可動プーリー体8が固 定プーリー?から離間せしめられる。

> 【0006】したがって、エンジンの始動時或いは低速 運転時 (アイドリング時) には、入力軸2に比較して出 力軸3の回転数が少なく、大きな減速比が得られる。図 7の状態から徐々にエンジン回転が上昇して入力軸2の 回転数が大きくなると、伝動プーリー4に内蔵されたウ エイトローラ9が遠心力によって、放射方向外方即ち可 動プーリー体8の外圍鑿方向に移動し、出力軸3側プー - リー5を押圧しているスプリング13の付勢力に比べて ウエイトローラ9の遠心力が大きくなって、回転数の増 大に伴って入力軸2側伝動プーリー4の両プーリー体 7、8間距離が狭くなって、図10(b)に示す状態に なる。

【0007】他方、出力軸3側の伝動プーリー5は両プ ーリー体11、12間隔が拡がり、図9(b)に示すよ うにブーリー径が実質上小さくなるため、減速比が小さ くなり、出力軸3の回転が上昇して回転数が大きくな る。即ち、図8の状態になる。このように、伝動プーリ ー4及び5の変化は、エンジンの回転数と鴬に同調して おり、出力輸3の回転数が上昇した直後に停止すること があっても、Vベルト6の任動プーリー4,5に対する 位置が常に変化するようになっている。

[0008]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上記従来技 衛では、ウエイトローラー9が断熱・耐摩耗性合成樹脂 製円筒体に金属製芯体を挿入したものであるから、ウエ イトローラー9の摩擦抵抗が大きく、入力軸2の回転速 度に対する応答性(レスポンス)に問題があり、したが って操縦性に問題があった。

【①①①②】本発明は、上述のような実状に鑑みてなさ れたもので、その目的とするところは、入力軸側任動プ ーリーの入力変化に対する応答性の向上及び繰緩性の向 上を図ることができる無段変速機を提供するにある。 100101

【課題を解決するための手段】本発明では、上記目的を 達成するために 次の技術的手段を講じた。即ち、本発 明は、入力輔と出力輔に夫々裝着された2つの傘状プー リー体からなる伝動プーリー間にVベルトが掛続され、

6/23/2006

在とされ、入力軸側可動プーリー体がウェイトの放射方向移動によって軸方向に駆動され、出力軸側可動プーリー体がスプリングによって常時軸方向固定プーリー体側に押圧されている無段変速機において、前記ウエイトの移動時における摩擦抵抗が可及的に少なくなるようにウェイトの相互接触面積を小さくしたことを特徴としている。

【0011】また、本発明は、前記ウエイトがローラー 形であって、その外周面に断面山形の環状突部を1又は 複数条設けたことを特徴としている。そして、本発明 は、前記ウエイトが略珠形状であることを特徴としてい る。さらに、本発明は、前記入力軸側可動プーリー体の ウエイトがローラ形で該ウエイトが接触する可勤プーリ ー体及びランププレートの接触面に放射方向に延びる複 数の突急を配設したことを特徴としている。

[0012]

【作用】 本発明によれば、エンジンの回転数即ち入力軸の回転数の変化に対するウエイトの移動が円滑かつ確実で、応答性が大幅に向上すると共に、操縦性が向上する。

[0013]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面に基づき説明する。図1~図6は本発明の実施例特に要部を示しているが、無段変速機1の基本構成は図7~図10に示すものと同じであるから、これらと共通する部分には同符号を付し、図7~図10をも参照して、本発明の特徴部分について詳述する。

【0014】図1は本発明の第1実解例の要部である入力軸2側伝動プーリー4の分解料視図で、入力軸2に固者されて回転及び軸方向移動不能の傘状を呈する固定プーリー体7と、入力軸2に回転不能で軸方向移動自在に取付けられた傘状を呈する可動プーリー体8と、6個のウエイト19と、ランププレート10と、カバー14とからなっている。

【0015】前記ウエイト19は、図1、図2(a)

(D) に示しているように、外側の断熱・耐摩耗性合成 樹脂からなるローラー20と、金属製の内筒(芯体)2 1とから成り、ローラー20の外周面は、断面山形(又 は波形)の環状突部22が軸方向両端部に矢ヶ設けら れ、該突部22がランププレート10及び可動プーリー 40 体8 に点接触するようになっている。

【0016】したがって、前記ウェイト19の相互接触面積が小さくなり、その移動時の摩擦抵抗が非常に少なくなる。そのため、ウェイト19の遠心力による放射方向外方への移動、及び、スプリング13(図9参照)力による軸心方向への移動が円滑かつ確実に行なわれ、エンジン即ち入力軸2の回転数の変化に対する応答性が向上し、かつ操縦性が向上する。

【0017】図3(a)、(b)は本発明の第2実施例 【図の要部符にウエイト19を示し、第2実施例と異なると 50 す。

ころは、ウエイト19がソロバン深形をしたローラーをされている点。即ちローラー20の外層面に断面山形の環状突部22が1条設けられている点であり、第1実施例と同等の作用効果を期待することができる。図4は本発明の第3度施例の要部特にウエイト19を示し、第1、第2実施例と異なるところは、ウエイト19の断面形状が略球形状とされている点であり、前記実施例と同等の作用効果を期待することができる。

【0018】図5、図6は本発明の第4実施例の要部を 10 示し、第1実施例と異なるところは、ウエイト19のローラー20が円筒状で、図5に示すようにランププレート10のウエイト接触面10Aに放射方向に延びる各2条の突条23が設けられ、可動プーリー体8のウエイト接触面8Aに図6に示すように放射方向に延びる2条の突条24が設けられている点であり、各ウエイト19が点接触する点では他の実施例と同じであるから、第1~第3実施例と同等の作用効果が期待できる。

【0019】本発明は、上記実施例に限定されるものではなく、適宜設計変更することができる。

20 [0020]

【発明の効果】本発明は、上述のように、入力軸と出力 軸に失々装着された2つの傘状プーリー体からなる伝動 ブーリー間にVベルトが掛接され、傘状プーリー体のう ち一方が軸に対して軸方向に移動自在とされ、入力軸側 可動プーリー体がウエイトの放射方向移動によって軸方 向に駆動され、出力軸側可動プーリー体がスプリングに よって意時軸方向固定ブーリー体側に押圧されている無 接変遠機において、前記ウエイトの移動時における摩擦 抵抗が可及的に少なくなるようにウエイトの相互接触面 補を小さくしたことを特徴とするものであるから、ウエ イトの移動が円滑かつ確実に行なわれ、入力軸の入力変 化即ち回転数に対する応答性を大幅に向上させることが でき、したがって、ミニバイク、小形農業管理機等の操 縦性を向上させることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1 実施例の要部を示す分解斜視図である。

【図2】同業能例におけるウエイトを示し、(a)は拡大側面図、(b)は中央縦断面図である。

(図3) 本発明の第2 実施例の要部であるウェイトを示し、(a) は側面図、(b) は中央縦断面図である。 【図4] 本発明の第3 実施例の要部であるウェイトの中

【図4】本発明の第3 実施例の要部であるウェイトの中央縦断面図である。

【図5】 本発明の第4 実施例の要部であるランププレートの斜視図である。

【図6】同第4実施例の概略説明図である。

【図7】一般的なVベルト・オートマチック機構を採用した無段変速機の基本構成図で、低回転時を示す。

【図8】同無段変速機の基本模成図で、高回転時を示 50 す。

(4) 特開平8-61448 【図9】(a)は図7のA-A線断面図、(b)は図8 * 8 可動プーリー体 のB-B線断面図である。 ウエイト接触面 8 A 【図10】(a)は図7のC-C線断面拡大図。(b) ランプブレート 10 は図8のD-D線断面図である。 10A ウエイト接触面 【符号の説明】 固定プーリー体 11 無段変速機 12 可助プーリー体 Ì 2 入力軸 13 スプリング 3 出力軸 19 ウエイト 伝動プーリ 20 4 ローラー 5 伝動プーリ 22 環状突部 Vベルト 突条 6 23 7 固定プーリー体 24 突条 [図1] [図2] (8) (b) [図6] [23] [図4] [図5] (2) ²⁰)₁₉ [図7] [図8]

(5)

特開平8-61448

